



Entwicklung einer Orthesenschale zum Einsatz in einem aktiven Exoskelett

Projektbeschreibung:

Im Robotiklabor wird in einem Verbundprojekt ein modulares, aktives Exoskelett entwickelt. Expliziert betrifft dies die mechanische Konstruktion, sowie die Erforschung von Antriebseinheiten.

Die Schalen bilden die Schnittstelle zwischen Exoskelett und Mensch.

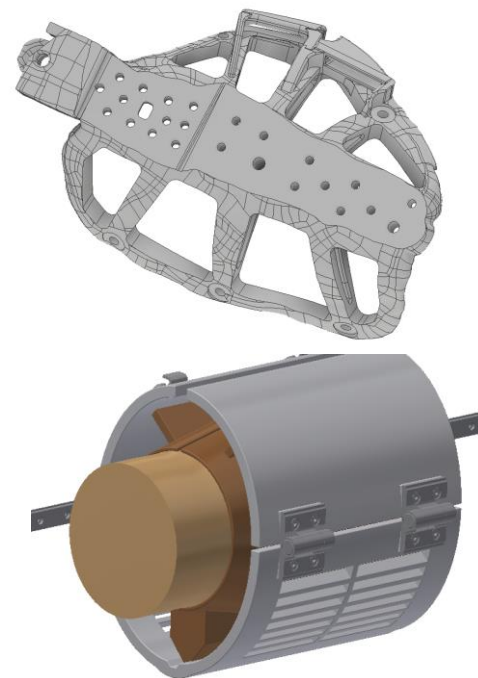
Aufgabe:

Biokompatible, hoch belastbare, mechanische Konstruktion der Orthesenschale unter Berücksichtigung der anzubringenden Aktoren und Sensoren.

Die verschiedenen Entwicklungsstufen sollen 3D gedruckt herstellbar sein und auf ihre Funktion überprüft werden.

Anforderungen:

- Aneignen von fundiertem Wissen über biokompatible Leichtbaukonstruktionen.
- Kenntnisse in der Konstruktion von 3D gedruckten Bauteilen.
- Systematische Arbeitsweise.
- Hohes Maß an eigenverantwortlicher- und selbstständiger Arbeit.



Ansprechpartner:

Projektmitarbeiter:	Johannes Wanner
E-Mail:	johannes.wanner@hs-aalen.de
Leiter Robotiklabor:	Prof. Dr. Matthias Haag
E-Mail:	matthias.haag@hs-aalen.de